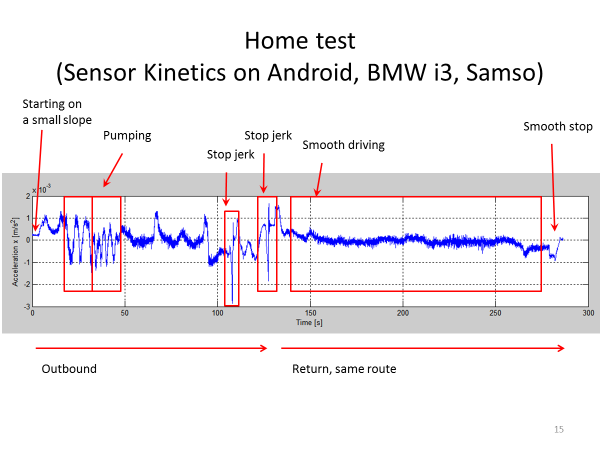
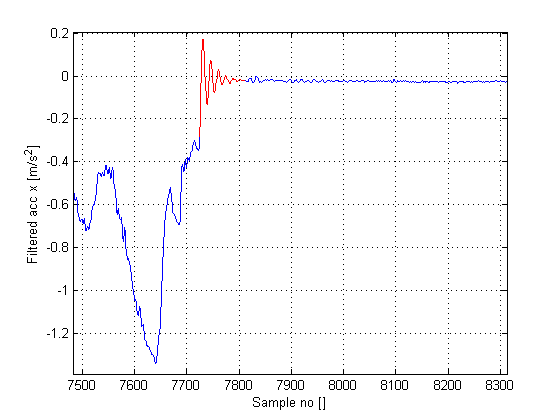
**Presentation vid LTH torsdag den 15 december 2016**

**Författare: Jan Janzen, DK, Bo Eliasson, LTH.**

***Beskrivning av vårt projekt med Drivec (R&D Johan Göte).***

* Uppdraget från Drivec
* Insamling av data för olika körfall
* Bearbetning av data (accelerationen och analys för att hitta specifika mönster – Stoppryck, Ryck, pumpning mm. Bild 1
* 
* Signatur (template) analys m.h.a. Matlab. Bild 2
* 
* Segmentering av data för beräkningar.
* Vårt resultat i dag. (Visa Comfort-appens funktion)
* Applikationen levererar information i realtid (approx. 0.5 s fördröjning).

***Framtidens projekt på LTH – ML med inriktning på Comfort*** ***Driving med prestandakrav i real tid (approx).***

1. Välja en lämplig uppsättning av data inom ramen för vad CAN-bussen kan leverera med 40 Hz.
2. Viktig data är, förutom x-,y-,z-acceleration: GPS, ABS, individuell hjulhastighet och vinkel, förarens hantering av broms och växling, utgående moment på kardanaxeln, motorvarvtal m.m.. Tillgänglig data finns för körfallen beskrivna i vårt mätprotokoll, vilket borde räcka för ett flertal projekt
3. Civ. Ing.-studenten, alt. Doktoranden skall analysera och välja en lämplig datamängd, för vald ML-metodik.
4. Välja lämplig signalbehandling för vald ML-metod.
5. Realtidsapplikationen skall vara relativt lätt att implementera och att sälja.
6. Vissa krav på åkkomfort kan studeras i Karl Kottenhoffs, KTH, studie. ISBN 978-91-85539-77-2.